

チーム名 initiAlize(イニシャルイズ)

団体名 近畿大学工学部 ロボット研究部

応募書類は本選終了後、公開されます。個人情報、メンバー写真等を載せないでください。

* チーム名の由来

私たちは大学の部活動でロボットの製作を行っているのですが、数年前、新型コロナウイルスの影響で部活動が制限され、大会等にも参加しないようになり、活気が無くなっていました。

そこで今回の大会参加を機に、部を生まれ変わらせて再スタートする、という思いを込めて、「初期化」を意味する「initialize」という単語をチーム名にしました。

また、「始まり」を強調するために、アルファベットの一番最初の文字である「A」を大文字にしています。

* チームの紹介

- ・メンバーは主に2024年度新2年生からなるフレッシュなチームです。
- ・大会のフィロソフィーである“やさしさ”を常に心がけて頑張ります。

* チームのアピールポイント

- ・点数を稼ぐだけでなく、実際の救助を想定し、救助者の心に寄り添える機構作りにも力を入れています。
- ・ロボット製作の経験が少ないので、先入観にとらわれず色々なことにチャレンジします。
- ・部員の約8割がロボティクス学科なので、大学で学んだロボット製作の知識を生かしていきたいと思います。

* チームサポートの希望理由(希望しない場合は空欄)

チーム名 initiAlize(イニシャルイズ)

団体名 近畿大学工学部 ロボット研究部

*レスキュー活動上の特徴(図などを使ってわかりやすく書いてください)

2号機で状況確認し、1号機で救助活動をする。

1号機

2号機

ダミヤン救助に向かう

ダミヤンを救出する

スタートゲートまで搬送する

障害物をどかして道を作る

ダミヤンを探す

ダミヤンを発見後、容体を確認し、
物資を提供する

周囲に熱源がないか確認する

障害物を指定エリアに移動させる



チーム名 initiAlize(イニシャルイズ)	団体名 近畿大学工学部 ロボット研究部
第I号機 アルト オブジェクト0台	種類: 移動ロボット(通信 無線 有線, 切替) オブジェクト(緊急停止スイッチ あり なし)

ロボットの重要な機能（箇条書きで2つ、具体的に示してください）

- ・メカナムホイールを使用し、様々な方向へのスムーズな移動ができる。
- ・ベルトコンベアを使って救助者を機体内に取り込む。

* **ロボットの概要** (図などを使ってわかりやすく書いてください) オブジェクトが含まれる場合、機能・動作を明記すること

ライト
災害現場を照らして、
救助活動をスムーズにする

カメラ
操縦者が映像を通して
災害現場の状況を確認する

ベルトコンベア
ダミヤンを機体の中に取り込む

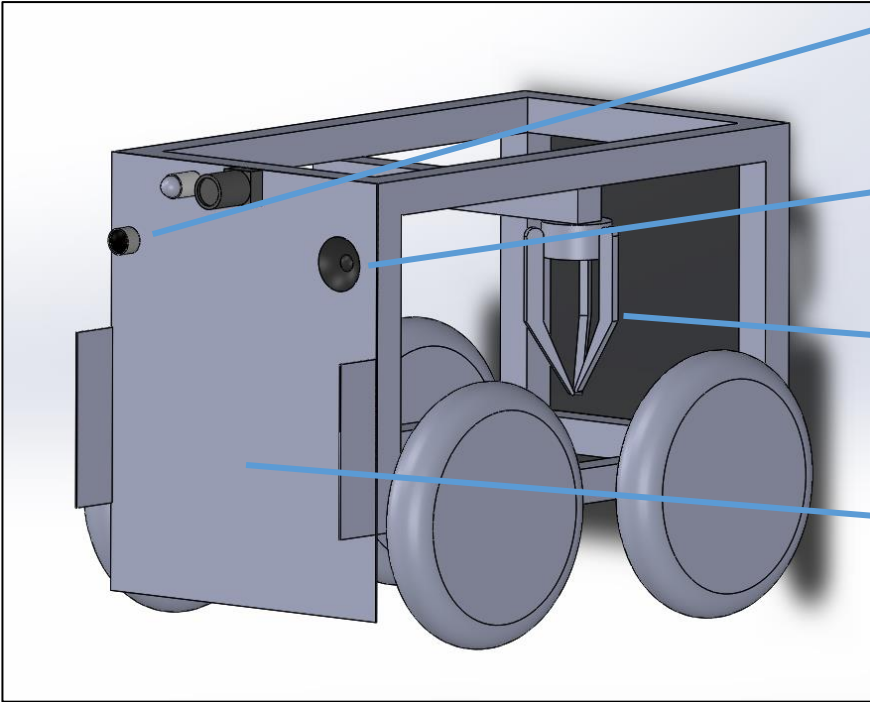
メカナムホイール
車体の向きを変えずに
様々な方向に移動できる

チーム名 initiAlize(イニシャルイズ)	団体名 近畿大学工学部 ロボット研究部
第Ⅱ号機 イズ オブジェクト0台	種類: 移動ロボット(通信 無線 有線, 切替) オブジェクト(緊急停止スイッチ あり なし)

ロボットの重要な機能 (箇条書きで2つ, 具体的に示してください)

- ・スピーカーを搭載し、救助者への声掛けを行う。
- ・機体で障害物を押して除去する。

* **ロボットの概要**(図などを使ってわかりやすく書いてください) オブジェクトが含まれる場合, 機能・動作を明記すること



マイク
災害現場の音声を操縦者が確認する

スピーカー
要救助者へ呼びかけ、
安心させる

アーム
物資を届ける

機体で体当たりして障害物を移動させるため、正面と両脇に板を取り付け、障害物の機体内への侵入や取りこぼしを防ぐ