

とくふあい！

徳島大学 ロボコンプロジェクト



あん×しんか
救助の進化と安心を両立した救助を！！

1号機「YOSHINO」

要救助者の全身を支えるアームと担架を用いた救助によって、搬送中の要救助者への負担を最大限に抑え、より実際の救助に近い形で救助します。

2号機「AWA」

メカナムホイールによる平行移動や5軸アームにより障害物撤去が可能。救助はシート押出し機構により要救助者への負担が少ない。